



**Міжнародна науково-практична конференція курсантів і студентів
"Проблеми та перспективи розвитку забезпечення безпеки
життєдіяльності"**

27 березня 2015 р.

Львів

УДК [510.22+519.1](075.8)

ГРУПИ СИМЕТРІЙ ДЕЯКИХ МНОГОКУТНИКІВ ТА МНОГОГРАННИКІВ

Кабалюк Д.С., Поліщук О.В.

Стасюк М.Ф., доцент, к.ф.-м.н.

Львівський державний університет безпеки життєдіяльності

Розглянемо повороти правильного трикутника навколо його центра O . (рис.1)

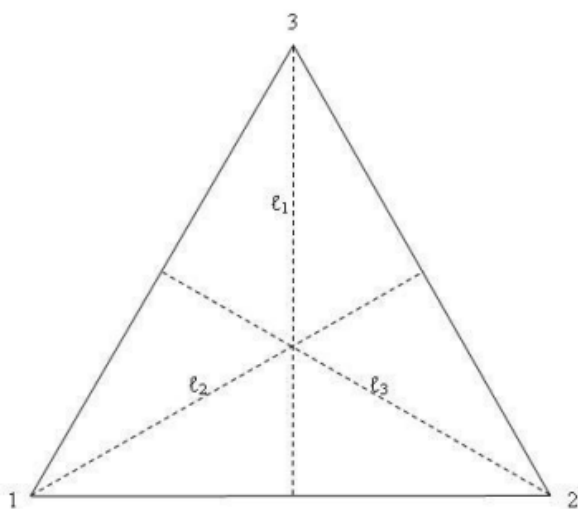


Рис.1

Окрім поворотів можна розглянути й симетричні перетворення правильного трикутника відносно його трьох осей симетрії: l_1, l_2, l_3 . (рис.1) Отже трикутник має ще три перетворення симетрії відносно цих осей, які позначимо $\alpha_3, \alpha_4, \alpha_5$ відповідно.

Можна перевірити, що відносно операції «•» — послідовного здійснення симетричних перетворень — сукупність симетрій $\{\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4, \alpha_5\}$ утворює групу, в якій роль одиничного елемента виконує тотожне перетворення α_0 .

Щоб дати алгебраїчну інтерпретацію сукупності симетрій правильного трикутника, охарактеризуємо кожен симетрію трикутника відображенням її вершин: $A_1 \rightarrow A_{i_1}, A_2 \rightarrow A_{i_2}, A_3 \rightarrow A_{i_3}$, де i_1, i_2, i_3 — це числа 1,2,3, розміщені в довільному порядку. А це означає, що кожне перетворення симетрії правильного трикутника можна подати, як підстановку, а саме:

Вважатимемо, що два повороти збігаються, якщо вони відрізняються на повне число обертів. Є три повороти, які переводять правильний трикутник в себе: на $0^\circ, 120^\circ$ і 240° .

Помножити два повороти — це послідовно здійснити їх один за одним. Якщо позначити нульовий поворот за α_0 , поворот на 120° за α_1 , а поворот на 240° за α_2 , то отримаємо правила множення поворотів, які можна подати у вигляді таблиці:

Таблиця 1

«•»	α_0	α_1	α_2
α_0	α_0	α_1	α_2
α_1	α_1	α_2	α_0
α_2	α_2	α_0	α_1

$$\begin{aligned} \alpha_0 &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}, & \alpha_1 &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}, & \alpha_2 &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \\ \alpha_4 &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix}, & \alpha_3 &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}, & \alpha_4 &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}. \end{aligned} \quad (1)$$

Ці підстановки утворюють групу S_3 підстановок з 3-х елементів. Ця група не є ні комутативною (наприклад $\alpha_2 \bullet \alpha_3 = \alpha_5$, $\alpha_3 \bullet \alpha_2 = \alpha_4$), ні циклічною. Перші три підстановки з (1) відповідають перетворенням поворотів навколо центра O і утворюють підгрупу парних підстановок A_3 з 3-х елементів. Ця підгрупа – циклічна група з твірним елементом α_1 або α_2 . З таблиці 1 видно, що група поворотів навколо центра – комутативна.

Отже надалі дослідження перетворень симетрії правильного трикутника зводиться до дослідження відповідних груп підстановок.

Такий самий підхід застосуємо до дослідження групи симетрій ромба, яка складається з 4-х елементів: з тотожного перетворення β_0 , з поворотів β_1, β_2 навколо кожної з діагоналей ромба на 180° та з повороту ромба в його площині навколо центра O .

Цим перетворенням відповідають наступні підстановки його вершин:

$$\beta_0 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}, \quad \beta_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 3 & 4 \end{pmatrix}, \quad \beta_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 4 & 3 \end{pmatrix}, \quad \beta_3 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 4 & 3 \end{pmatrix}, \quad (2)$$

а правила множення симетричних перетворень (2) ромба (або відповідних підстановок) можна подати, подібно як для трикутника, у вигляді таблиці.

Зауважимо, що група симетричних перетворень ромба – це група Клейна четвертого порядку. Ця група – комутативна, проте не циклічна.

Аналогічно досліджуються групи симетрій тетраедра та куба.

Так група симетрій тетраедра складається з 8-ми поворотів на кути 120° та 240° навколо прямих, які з'єднують вершини тетраедра з центром протилежної грані та трьох поворотів тетраедра на кут 180° навколо кожної з трьох прямих, що з'єднують середини двох яких-небудь протилежних ребер тетраедра. В даній роботі вписані всі підстановки, що відповідають цим поворотам, встановлені правила їх множення та вписані всі їх підгрупи.

Нарешті група симетрій куба налічує 24 повороти навколо 13 осей симетрії: чотирьох діагоналей, трьох прямих, які з'єднують попарно середини граней куба, шістьох прямих, що з'єднують середини протилежних ребер куба і є ізоморфною до групи S_4 .

Література

Л.А.Калужнин, В.И.Сущанский Преобразования и подстановки / Калужнин Л.А, Сущанский В.И. – М.: Наука, 1985. – 159 с.